

# Table des matières

0.0.1 . . . . . 33

## Extréma d'une fonction de plusieurs variables

**Definition 1** Soit  $a$  et  $b$  deux points de  $\mathbb{R}^n$ . On appelle segment  $[a, b]$  de  $\mathbb{R}^n$ , l'ensemble des points  $x \in \mathbb{R}^n$  de la forme

$$x = (1 - \lambda)a + \lambda b, \quad \lambda \in [0, 1]$$

**Definition 2** Une partie  $E \subset \mathbb{R}^n$  est dite convexe, si pour tout couple  $a, b$  de  $E$ , le segment  $[a, b] \subset E$ .

## Formule des accroissements finis

Soit  $f$  une fonction différentiable d'une partie convexe  $E \subset \mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{R}$ .

Soit  $x$  et  $x + h$  deux points de  $E$  et  $g$  l'application de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}^n$  définie par

$$\mathbb{R} \longmapsto \mathbb{R}^n$$

$$t \longmapsto x + th = (x_1 + th_1, \dots, x_n + th_n)$$

La **jacobienne** associée à l'application  $f$  a une ligne et  $n$  colonnes

$$\left( \frac{\partial f(x)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \right)$$

La matrice de **Jacobi** associée à l'application  $g$  a  $n$  lignes et une seule colonne

$$\begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ \cdot \\ \cdot \\ h_n \end{pmatrix}$$

$$F'(x) = \left( \frac{\partial f(x)}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f(x)}{\partial x_n} \right) = h_1 \frac{\partial f(x)}{\partial x_1} + h_2 \frac{\partial f(x)}{\partial x_2} + \dots + h_n \frac{\partial f(x)}{\partial x_n}$$

Soit alors l'application  $F = f \circ g$  de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  :

$$F(t) = f(g(t)) = f(x_1 + th_1, \dots, x_n + th_n)$$

$F$  est dérivable sur  $[0, 1]$ , on peut lui appliquer la formule des accroissements finis

Il existe  $\theta \in [0, 1]$  tel que :  $F(1) - F(0) = F'(\theta)$

Ce qui donne :

$$f(x+h) - f(x) = \sum_{i=1}^{i=n} h_i \frac{\partial f(x+\theta h)}{\partial x_i}$$

Formule de Taylor

**Théorème 1** Si  $f$  admet un extremum en un point  $a$  et si  $f$  admet des dérivées partielles

d'ordre 1, on a alors :  $D_i f(a) = \frac{\partial f(a)}{\partial x_i} = 0$ , pour  $i = 1, \dots, n$ , ou encore

$$\overrightarrow{\nabla f(a)} = \overrightarrow{\text{grad } f(a)} = \overrightarrow{0}.$$

**Démonstration 3** Il suffit de considérer la fonction d'une seule variable

$$x_i \longrightarrow \varphi(a_1, a_2, \dots, x_i, \dots, a_n)$$

En effet si  $f$  admet un maximum au point  $a \implies \varphi$  admet un maximum en  $a_i$ , ce qui implique  $\varphi'(a_i) = 0$ , d'où  $D_i f(a) = \frac{\partial f(a)}{\partial x_i} = 0$

Remarque :

Les conditions  $\frac{\partial f}{\partial x_i}(a) = 0$ ,  $i \in [1, 2, \dots, n]$  sont donc nécessaires pour l'existence d'un extremum mais pour les fonctions à plusieurs variables ces conditions ne sont pas suffisantes

Exemple :  $f(x, y) = x^2 - y^2$

on a  $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = 2x$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -2y$ .

Au point  $(0, 0)$ ,  $f(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial x}(0, 0) = \frac{\partial f}{\partial y}(0, 0) = 0$ .

Pourtant le point  $(0, 0)$  n'est pas un extremum, en effet pour :

$$x \neq 0, y = 0 \implies f(x, y) = x^2 \quad \text{donc} \quad f(x, y) > f(0, 0)$$

$$x = 0, y \neq 0 \implies f(x, y) = -y^2 \quad \text{donc} \quad f(x, y) < f(0, 0)$$

## Fonction à deux variables

Utilisons la formule de **Taylor** jusqu'à l'ordre 3 au voisinage de  $(x_0, y_0)$  avec

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} = 0$$

On a

$$f(x, y) - f(x_0, y_0) = \frac{1}{2!} \left[ h^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2} + 2hk \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} + k^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2} \right] + \frac{1}{3!} \left[ h \frac{\partial f(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k)}{\partial x} + k \frac{\partial f(x_0 + \theta h, y_0 + \theta k)}{\partial y} \right]^{[3]}$$

Ainsi pour  $h$  et  $k$  très proches de 0, le signe de  $f(x, y) - f(x_0, y_0)$  dépend de

$$h^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2} + 2hk \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} + k^2 \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2} = rh^2 + 2hks + k^2t$$

avec les notations suivantes :

$$\boxed{r = \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x^2}, \quad s = \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial x \partial y} \quad \text{et} \quad t = \frac{\partial^2 f(x_0, y_0)}{\partial y^2}}$$

Si  $\Delta = s^2 - rt < 0$ ,  $f(x, y) - f(x_0, y_0)$  garde un signe constant  $\implies$

on a un **extremum**

Si  $r < 0 \implies$  on a un **maximum**.

Si  $r > 0 \implies$  on a un **minimum**

Si  $\Delta = s^2 - rt > 0$ ,  $f(x, y) - f(x_0, y_0)$  change de signe

$\implies$  on n'a pas d'**extremum**.

Si  $\Delta = s^2 - rt = 0$ , il faudrait poursuivre le développement de **Taylor**.

---

## Exercice 1

Soit  $f$  la fonction de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}$  définie par

$$f(x, y) = x^2 + y^2 - 2x - 4y$$

- a) Montrer que  $f$  admet un seul point critique  $M = (1, 2)$ .
  - b) Donner la nature de ce point.
- 

## Exercice 2

Soit  $f$  la fonction de  $\mathbb{R}^2$  dans  $\mathbb{R}$  définie par

$$f(x, y) = x^3 + y^3 - 6x^2 + 6y^2$$

- a) Montrer que  $f$  admet quatre points critiques .
  - b) Donner la nature de ces points.
- 

## Exercice 3

Etudier les extréma de la fonction suivante :

$$f(x, y) = x^2 - xy + y^2 + 3x - 2y + 1$$

---

## Exercice 4

Soit un **parallépipède** rectangle de cotés  $x$ ,  $y$  et  $z$ .

Sachant que la somme des cotés est constante ( $x + y + z = L$ )

comment choisir  $x$ ,  $y$  et  $z$  pour que le volume du **parallépipède** soit maximal

---

## Exercice 5

Montrer que la fonction :  $f(x, y) = x^2 + y^2 + (ax + by + c)^2$   
admet un minimum et trouver la valeur de ce minimum.

---

## Exercice 6

Soit  $\pi$ ) le plan défini par :  $\mathbf{z} = x + y + 1$

Trouver le point du plan  $\pi$ ) le plus proche de l'origine.

---

## EXERCICE 7

Déterminer les extrémums de  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$  dans le cas suivant

$$f(x, y) = x^3 + y^3 - 3xy$$

---

---

# Solution

---

## Exercice 1

$$f(x, y) = x^2 + y^2 - 2x - 4y$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 2x - 2 = 0 \implies x = 1$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 2y - 4 = 0 \implies y = 2$$

Le point  $(1, 2)$  est un point critique avec  $f(1, 2) = -5$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2 = r, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 2 = t, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 0 = s$$

$\Delta = s^2 - rt = -4 < 0$ , on a un extremum.

$r = 2 > 0$ , on a un minimum

**Autre méthode :** on a

$$f(x, y) = (x - 1)^2 + (y - 2)^2 - 5 \geq -5$$

Au point  $(1, 2)$ , on a un minimum global.

---

## Exercice 2

$$f(x, y) = x^3 + y^3 - 6x^2 + 6y^2$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 3x^2 - 12x = 3x(x - 4) = 0 \implies x = 0 \text{ ou } x = 4$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = 3y^2 + 12y = 3y(y + 4) = 0 \implies y = 0 \text{ ou } y = -4$$

Les points critiques sont les suivants :

$O(0, 0)$ ,  $A(4, 0)$ ,  $B(0, -4)$  et  $C(4, -4)$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 6x - 12, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 6y + 12, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = 0 = s$$

**Au point  $O$ ,** on a  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0, 0) = \mathbf{r} = -12$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0, 0) = \mathbf{t} = 12$

$\Delta = s^2 - rt = 144 > 0$ , il n'y a pas d'extremum

**Au point A**, on a  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(4, 0) = r = 12$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(4, 0) = t = 12$

$\Delta = s^2 - rt = -144 < 0$ ,  $r > 0$ , on a un minimum.

**Au point B**, on a  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(0, -4) = r = -12$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(0, -4) = t = -12$

$\Delta = s^2 - rt = -144 < 0$ ,  $r > 0$ , on a un minimum.

**Au point C**, on a  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(4, -4) = r = 12$ ,  $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(4, -4) = t = -12$

$\Delta = s^2 - rt = 144 < 0$ , il n'y a pas d'extremum.

Sachant que  $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x, 1) = \lim_{x \rightarrow +\infty} x^3 - 6x^2 = +\infty$ ,  $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x, 1) = -\infty$

il n'y a pas d'extremum global.

---

### Exercice 3

$$\begin{aligned} f(x, y) &= x^2 - xy + y^2 + 3x - 2y + 1 \\ \frac{\partial f}{\partial x} &= 2x - y + 3 = 0 \\ \frac{\partial f}{\partial y} &= -x + 2y - 2 = 0 \end{aligned}$$

La fonction a un seul point critique :  $A(-\frac{4}{3}, \frac{1}{3})$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 2 = r, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = 2 = t, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = -1 = s$$

$\Delta = s^2 - rt = -3 < 0$ ,  $r > 0$ , on a donc un minimum au point A.

et ce minimum est égal à :  $f(-\frac{4}{3}, \frac{1}{3}) = -\frac{4}{3}$

**Méthode matricielle :** On a la hessienne

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix}$$

Valeurs propres : 3, 1



vecteurs propres normalisés :  $\frac{\sqrt{2}}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} \leftrightarrow 1, \frac{\sqrt{2}}{2} \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} \leftrightarrow 3$

On a alors :  $(h, k) = \begin{bmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ y \end{bmatrix} \implies h = \frac{\sqrt{2}}{2}(X - Y), k = \frac{\sqrt{2}}{2}(X + Y)$

$$f(h, k) = -\frac{4}{3} + h^2 - hk + k^2$$

En utilisant le changement de variables, on obtient

$$f(X, Y) = -\frac{4}{3} + X^2 + 3Y^2 \implies f(X, Y) \geq -\frac{4}{3}$$

On a donc un minimum global

## Exercice 4

Le volume du **parallépipède** rectangle est le suivant

$$V(x, y) = xy(a - x - y)$$

$$\frac{\partial V}{\partial x}(x, y) = y(a - x - y) - xy = y(a - 2x - y) = 0 \implies y = 0 \text{ ou } a - 2x - y = 0$$

$$\frac{\partial V}{\partial y}(x, y) = x(a - x - y) - xy = x(a - x - 2y) = 0 \implies x = 0 \text{ ou } a - x - 2y = 0$$

ce qui donne comme solution :  $x = y = \frac{a}{3}$

Les solutions où l'on a :  $x = 0$  ou  $y = 0$  sont à rejeter

Pour  $A\left(\frac{a}{3}, \frac{a}{3}\right)$ , on calcule les dérivées partielles d'ordre 2

$$\frac{\partial^2 V}{\partial x^2}(x, y) = -2y, \quad \frac{\partial^2 V}{\partial x \partial y}(x, y) = a - 2x - 2y, \quad \frac{\partial^2 V}{\partial y^2}(x, y) = -2x$$

$$\text{d'où : } r = -\frac{2a}{3} \quad s = -\frac{a}{3} \quad \text{et } t = -\frac{2a}{3} \implies \Delta' = -\frac{a^2}{3} < 0$$

et comme  $r$  est négatif, on a ainsi un volume maximal pour

$x = y = z = \frac{a}{3}$  ( Les arêtes sont égales, on a un **cube** ).

## Exercice 5

On commence par calculer les dérivées partielles d'ordre 1

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = 2x + 2a(ax + by + c) = 2[(1 + a^2)x + aby + ac]$$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = 2y + 2b(ax + by + c) = 2[abx + (1 + b^2)y + bc]$$

Pour la recherche des points singuliers de la fonction étudiée, on doit

avoir :

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = 0$$

Ce qui donne l'existence d'un seul point critique :

$$M_0 = \left( -\frac{ac}{1 + a^2 + b^2}, -\frac{bc}{1 + a^2 + b^2} \right)$$

Pour connaître la nature de ce point, on se doit de calculer les dérivées partielles d'ordre 2

$$\frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} = 2(1 + a^2) = r, \quad \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial y^2} = 2(1 + b^2), \quad \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x \partial y} = 2ab$$

avec ces résultats, on a :

$$s^2 - rt = 4a^2b^2 - 4(1 + a^2)(1 + b^2) = -4(1 + a^2 + b^2)$$

$s^2 - rt < 0$ ,  $r > 0 \implies$  on a donc un **minimum** au point  $M_0$ .

Calcul du minimum :

$$\begin{aligned} f(M_0) &= \left( \frac{bc}{1 + a^2 + b^2} \right)^2 + \left( \frac{ac}{1 + a^2 + b^2} \right)^2 + \left( -\frac{a^2c}{1 + a^2 + b^2} - \frac{b^2c}{1 + a^2 + b^2} + c \right)^2 \\ &= \frac{b^2c^2}{(1 + a^2 + b^2)^2} + \frac{a^2c^2}{(1 + a^2 + b^2)^2} + \frac{c^2}{(1 + a^2 + b^2)^2} \\ &= \frac{c^2}{1 + a^2 + b^2} \end{aligned}$$

---

## Exercice 6

Soit  $M \in \pi \implies M$  a pour coordonnées  $(x, y, x + y + 1)$

ce qui donne :  $d(O, M) = \sqrt{x^2 + y^2 + (x + y + 1)^2}$

Pour trouver le point  $M$  du plan le plus proche de l'origine, il suffit d'utiliser les résultats de l'exercice 5 avec  $a = b = c = 1$ , soit comme solution

$$M \left( -\frac{1}{3}, -\frac{1}{3}, \frac{1}{3} \right)$$

---

## EXERCICE 7

$$f(x, y) = x^3 + y^3 - 3xy,$$

La fonction  $f$  n'a pas d'extrémum global, car

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x, 1) = \lim_{x \rightarrow +\infty} x^3 - 3x = +\infty, \quad \lim_{x \rightarrow -\infty} f(x, 1) = -\infty$$

Calcul des dérivées partielles

$$\frac{\partial (x^3 + y^3 - 3xy)}{\partial x} = 3x^2 - 3y = 0 \implies x^2 = y$$

$$\frac{\partial (x^3 + y^3 - 3xy)}{\partial y} = 3y^2 - 3x = 0 \implies y^2 = x$$

On a donc deux points critiques :  $\mathbf{O} = (0, 0)$  et  $\mathbf{A}(1, 1)$

$$\frac{\partial^2 (x^3 + y^3 - 3xy)}{\partial x^2} = 6x \implies \frac{\partial^2 f(0, 0)}{\partial x^2} = 0 = r, \quad \frac{\partial^2 f(1, 1)}{\partial x^2} = 6 = r$$

$$\frac{\partial^2 (x^3 + y^3 - 3xy)}{\partial y^2} = 6y \implies \frac{\partial^2 f(0, 0)}{\partial y^2} = 0 = t, \quad \frac{\partial^2 f(1, 1)}{\partial y^2} = 6 = t$$

$$\frac{\partial^2 (x^3 + y^3 - 3xy)}{\partial x \partial y} = -3 = s \implies$$

**Etude à l'origine :**

$$f(h, k) - f(0, 0) = -3hk + \varepsilon(h, k) \sqrt{h^2 + k^2}$$

$$\Delta' = 9$$

L'origine est point col ou point selle

**Etude au point  $A(1,1)$  :**

$$f(h, k) - f(1, 1) = 3(h^2 - hk + k^2) + \varepsilon(h, k)\sqrt{h^2 + k^2} \implies \Delta' = -27, r = 6$$

Au point  $(1, 1)$ , on a un minimum local égal à  $-1$ .

---

# Formes différentielles

## Intégrales curvilignes

### I) Formes différentielles

**Définition 1 :** On appelle forme différentielle définie sur l'ouvert  $\Omega$  de  $\mathbb{R}^n$ , une application  $\omega$  de  $\Omega$  dans le dual de  $\mathbb{R}^n$ .

**Notation :** dual de  $\mathbb{R}^n = (\mathbb{R}^n)^*$

C'est donc une application qui prend ses valeurs dans un espace de formes linéaires. La différentielle d'une fonction à plusieurs variables va nous fournir un exemple.

**Définition 2 :** Soit

$$f : \Omega \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

la fonction est de classe  $C^1$  sur l'ouvert  $\Omega$ .

la différentielle de  $f$  notée  $df$  est définie par :

$$x \in \Omega \rightarrow df_x = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) dx_i$$

Généralement, on note par  $(dx_1, dx_2, \dots, dx_n)$  la base duale de la base canonique  $(e_1, e_2, \dots, e_n)$ .

Ainsi pour tout  $x \in \Omega$ , la forme différentielle  $\omega(x)$  va s'écrire comme suit :

$$\omega(x) = \sum_{i=1}^n a_i(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_i$$

où les coefficients  $a_i$  dépendent du point  $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ .

**Définition 3 :** La forme différentielle  $\omega$  est de classe  $C^k$  sur l'ouvert  $\Omega$  si les fonctions  $a_i$  sont de classe  $C^k$  sur l'ouvert  $\Omega$ .

## II) Forme différentielle exacte

**Définition 4 :** La forme différentielle  $\omega$  de classe  $C^0$  sur l'ouvert  $\Omega$  est exacte s'il existe une fonction  $f$  de classe  $C^1$  sur l'ouvert  $\Omega$  telle que :  $\omega = df$ .

La fonction  $f$  est une primitive de la forme différentielle  $\omega$ .

**Autre formulation :** Soit le champ de vecteurs

$$\overrightarrow{V(x)} = (a_1(x_1, x_2, \dots, x_n), a_2(x_1, x_2, \dots, x_n), \dots, a_n(x_1, x_2, \dots, x_n))$$

$\omega$  est une forme différentielle exacte si elle dérive d'une fonction potentielle  $f$ , autrement dit :

$$\overrightarrow{\text{grad } f(x)} = \overrightarrow{\nabla f(x)} = \overrightarrow{V(x)}$$

**Théorème 1 :** Soit  $P$  et  $Q$  deux fonctions de classe  $C^1$  sur l'ouvert  $\Omega$  simplement connexe de  $\mathbb{R}^2$ , alors la forme différentielle définie par :

$$\omega(x, y) = P(x, y)dx + Q(x, y)dy, \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

est exacte ssi :

$$\frac{\partial P(x, y)}{\partial y} = \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x}, \quad \forall (x, y) \in \Omega$$

**Remarque :**  $\Omega$  est simplement connexe, cela veut dire sans trou et constitué d'un seul morceau.

**Théorème 2 :** Soit  $P$ ,  $Q$  et  $R$  trois fonctions de classe  $C^1$  sur l'ouvert  $\Omega$  simplement connexe de  $\mathbb{R}^3$ , alors la forme différentielle définie par :

$$\omega(x, y, z) = P(x, y, z)dx + Q(x, y, z)dy + R(x, y, z)dz, \quad (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

est exacte ssi  $\forall (x, y, z) \in \mathcal{K} :$

$$\begin{aligned} \frac{\partial R(x, y)}{\partial y} &= \frac{\partial Q(x, y)}{\partial z} \\ \frac{\partial P(x, y)}{\partial z} &= \frac{\partial R(x, y)}{\partial x} \\ \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} &= \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} \end{aligned}$$

**Autre formulation :** La forme différentielle  $\omega(x, y, z)$  définie sur  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  est exacte si

-  $\Omega$  est simplement connexe

- le champ de vecteurs  $V = (P, Q, R)$  est irrotationnel ie :

$$\overrightarrow{rotV} = \overrightarrow{\nabla} \wedge \vec{V} = \vec{0} \implies \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P(x, y, z) & Q(x, y, z) & R(x, y, z) \end{vmatrix} = \vec{0}$$

**Remarque :** Si l'on a seulement :

$$\overrightarrow{rotV} = \overrightarrow{\nabla} \wedge \vec{V} = \vec{0}$$

et l'ouvert  $\Omega$  n'est pas simplement connexe, on dit que  $\omega$  est une forme différentielle **fermée**.

### III) Facteur intégrant :

Si la forme  $\omega$  n'est pas exacte mais que la forme

$$f(x_1, x_2, \dots, x_n) \omega$$

l'est, on dit que  $f$  est un facteur intégrant de  $\omega$ .

### IV) Intégrales curvilignes

**Définition 5 :** On considère une forme différentielle  $\omega$  définie

continue sur l'ouvert  $\Omega$  de  $\mathbb{R}^n$  par :

$$\omega(x) = \sum_{i=1}^n a_i(x_1, x_2, \dots, x_n) dx_i, \quad x \in \mathbb{R}^n$$

On considère une courbe paramétrée  $(\Gamma)$  tracée dans  $\Omega$  avec le paramétrage suivant :

$$\overrightarrow{OM(t)} = \sum_{i=1}^n x_i(t) \vec{e}_i, \quad t \in [a, b]$$

On appelle intégrale curviligne de la forme différentielle  $\omega$  l'intégrale définie par :

$$\int_{\Gamma} \omega = \int_a^b \omega(M(t)) \left( \frac{dM(t)}{dt} \right) = \int_a^b \sum_{i=1}^n a_i(x_1(t), x_2(t), \dots, x_n(t)) x_i' dt$$

**Remarque :** Dans le cas où  $n = 2$  avec  $\omega = Pdx + Qdy$ , on a :

$$\int_{\Gamma} \omega = \int_a^b P(x(t), y(t))x'(t) + Q(x(t), y(t))y'(t) dt$$

**Propriétés de l'intégrale curviligne :**

**Proposition 1 :** L'intégrale curviligne de la forme  $\omega$  sur la courbe  $\Gamma$  est indépendante du paramétrage choisi sur la courbe  $\Gamma$ , à condition de conserver la même orientation de la courbe.

**Proposition 2 :** Si on change l'orientation de la courbe  $\Gamma$ , l'intégrale curviligne de la forme  $\omega$  change de signe, ce que l'on peut représenter par

$$\int_{\Gamma^+} \omega = - \int_{\Gamma^-} \omega$$

**Proposition 3 :** (Relation de **Chasles**) Si  $D$  est un point de la courbe



$(\Gamma) = (\widehat{AB})$ , on a l'égalité :

$$\int_{\widehat{AB}} \omega = \int_{\widehat{AD}} \omega + \int_{\widehat{DB}} \omega$$

Forme différentielle exacte

**Proposition 4 :** Si  $\omega$  est une forme différentielle exacte sur l'ouvert  $\Omega$  et si  $f$  est une primitive de  $\omega$  (ie  $\omega = df$ ), alors pour toute courbe  $(\Gamma) = (\widehat{AB})$  de classe  $C^1$ , d'origine  $A$  et d'extrémité  $B$  tracée dans  $\Omega$ , on a :

$$\int_{\widehat{AB}} \omega = f(B) - f(A)$$

**Corollaire :** Si  $\omega$  est une forme différentielle exacte sur l'ouvert  $\Omega$ , alors pour toute courbe  $\Gamma$  **fermée** de classe  $C^1$  tracée dans  $\Omega$  on a :

$$\oint \omega = 0$$

Formule de Green-Riemann

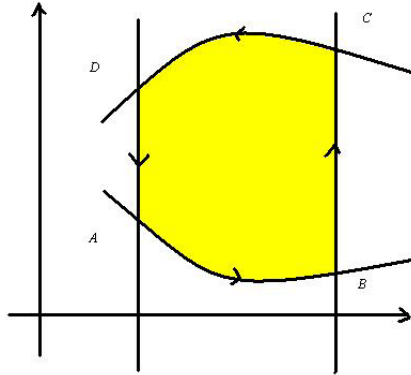
**Théorème :** On considère une forme différentielle continue définie par

$$\omega(x, y) = P(x, y) dx + Q(x, y) dy, \quad \forall (x, y) \in \Omega$$

et un compact  $K \subset \Omega$  dont la frontière  $\Gamma$  soit de classe  $C^1$  par morceaux orientée dans le sens direct , on a :

$$\int_{\Gamma} P(x, y) dx + Q(x, y) dy = \iint_K \left( \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} - \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} \right) dx dy$$

**Démonstration :**



On suppose avoir un compact  $K$  schématisé par le dessin ci-dessus.  
 Donc il existe deux fonctions de classe  $C^1$ ,  $\varphi$  et  $\psi$  définies sur  $[a, b]$   
 telles que :

$$K = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 : a \leq x \leq b, \varphi(x) \leq y \leq \psi(x)\}$$

La frontière du compact  $K$  comprend alors :

- l'arc  $\widehat{AB}$  d'équation  $y = \varphi(x)$ .
- la verticale  $BC$ .
- l'arc  $\widehat{CD}$  d'équation  $y = \psi(x)$ .
- la verticale  $DA$  orientée vers le bas.

On a ainsi :

$$\int_{\Gamma} P(x, y) dx = \int_a^b P(x, \varphi(x)) dx + \int_b^a P(x, \psi(x)) dx$$

car sur les verticales  $BC$  et  $DA$ , l'élément différentiel  $dx$  est nul.

Avec l'intégrale double  $\iint_K \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} dx dy$ , on a aussi :

$$\iint_K \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} dx dy = \int_a^b \left( \int_{\varphi(x)}^{\psi(x)} \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} dy \right) dx = \int_a^b [P(x, y)]_{\varphi(x)}^{\psi(x)} dx$$

Ce qui donne :  $\int_{\Gamma} P(x, y) dx = - \iint_K \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} dx dy$

En procédant avec la même approche, on obtient :

$$\int_{\Gamma} Q(x, y) dy = \iint_K \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} dx dy$$

Ce qui donne la formule de *Green-Riemann*.

Application : Calcul d'une aire plane

Soit un compact  $K \subset \Omega$  dont la frontière  $\Gamma$  soit de classe  $C^1$  par morceaux orientée dans le sens direct, alors on peut calculer l'aire  $S$  de  $K$  au moyen de l'une des intégrales curvilignes suivantes :

$$S = \frac{1}{2} \oint_{\Gamma} x dy - y dx = \oint_{\Gamma} x dy = - \oint_{\Gamma} y dx$$

Pour faire la démonstration, il suffit d'appliquer la formule

de **Green-Riemann**.

$$S = \frac{1}{2} \oint_{\Gamma} x dy - y dx, \text{ on a : } P(x, y) = -\frac{y}{2} \text{ et } Q(x, y) = \frac{x}{2} \implies$$

$$\frac{\partial P(x, y)}{\partial y} = -\frac{1}{2}, \quad \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} = \frac{1}{2}$$

$$\implies S = \frac{1}{2} \oint_{\Gamma} x dy - y dx = \iint_K \left( \frac{1}{2} - \left( -\frac{1}{2} \right) \right) dx dy = \iint_K dx dy$$

# Exercices

## Exercice 1

Soit la forme différentielle de degré 1 définie par :

$$\omega = \frac{2x}{y} dx - \frac{x^2}{y^2} dy$$

sur  $\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 ; y > 0\}$

Montrer que  $\omega$  est fermée sur  $\Omega$ .

Montrer que  $\omega$  est exacte sur  $\Omega$

Trouver une primitive de  $\omega$ .

## Exercice 2

Soit la forme différentielle définie par

$$\omega = \frac{(z + y) dx + (z - x) dy - (x + y) dz}{(y + z)^2}$$

sur une partie  $E$  de  $\mathbb{R}^3$  ne rencontrant pas le plan d'équation  $y + z = 0$ .

Montrer que  $\omega$  est exacte et calculer sa primitive.

## Exercice 3

Trouver la fonction  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de classe  $C^1$  vérifiant  $f(0) = 0$

de la forme différentielle exacte  $\omega$  définie sur  $\mathbb{R}^2$  par :

$$\omega = \frac{2xy}{(1+x^2)^2} dx + f(x) dy$$

## Exercice 4

On donne la forme différentielle

$$\omega(x, y) = (x^2 + y^2 + 2x) dx + 2y dy$$

Montrer qu'elle admet un facteur intégrant  $\mu(x)$ .

Déterminer alors une fonction  $f$  ( primitive ) admettant  $\mu(x)\omega(x,y)$  comme différentielle.

## Exercice 5

Soit  $\varphi \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$  avec  $\varphi(0) = 0$  et le champ de vecteurs

$$\vec{V} = ((1+x^2)\varphi(x), -2xy\varphi(x), -z)$$

Déterminer  $\varphi$  pour que  $\vec{V}$  dérive d'un potentiel  $f = f(x, y, z)$  et calculer  $f$ .

## Exercice 6

Soit la forme différentielle

$$\omega(x, y, z) = 2xzd x - 2yzd y - (x^2 - y^2) dz$$

Trouver un facteur intégrant de la forme  $f(z)$  ( $f \in C^1(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ ).

## Exercice 7

Vérifier les relations suivantes où  $\varphi$  est une fonction de  $\mathbb{R}^3$  dans  $\mathbb{R}$

et  $\vec{V}(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$  un champ de vecteurs

$$\operatorname{div}(\varphi \vec{V}) = \varphi \operatorname{div}(\vec{V}) + \overrightarrow{\operatorname{grad}} \varphi \cdot \vec{V}$$

$$\operatorname{Rot}(\varphi \vec{V}) = \varphi \operatorname{Rot}(\vec{V}) + \overrightarrow{\operatorname{grad}} \varphi \wedge \vec{V}.$$

## Exercice 8

Calculer l'intégrale curviligne  $\mathbf{I} = \oint_C y^2 dx + x^2 dy$  où  $\mathbf{C}$  est la courbe fermée

définie implicitement par  $\mathbf{x}^2 + \mathbf{y}^2 - 2\mathbf{x} = \mathbf{0}$  et orientée dans le sens trigonométrique.

## Exercice 9

Soit  $\vec{V}(x, y) = \left( \frac{-y}{x^2 + y^2}, \frac{x}{x^2 + y^2} \right)$  un champ de vecteurs.

Calculer la circulation le long du cercle de centre  $O$  et de rayon  $r$ .

En déduire que la forme différentielle  $\omega$  n'est pas exacte.

## Exercice 10

Calculer l'intégrale curviligne de

$$\omega = x^2 dx - xy dy$$

le long des contours suivants

- le segment de droite  $OB$  avec  $O(0, 0)$  et  $B(1, 1)$
- l'arc de parabole :  $x = y^2$ ,  $0 \leq x \leq 1$ , orienté dans le sens des  $x$  croissants.

Que peut-on conclure pour la forme  $\omega$ .

## Exercice 11

Soit la forme différentielle

$$\omega(x, y) = (x + y)dx + (x - y)dy$$

Calculer l'intégrale curviligne  $\int_{AB} \omega$  le long de la **demi-cardioïde**  
d'équation polaire :  $\rho = 1 + \cos \theta$  pour  $\theta = 0$  et  $\theta = \pi$

:/swp55/temp/graphics/swp0000<sub>2</sub>.pdf

Calculer l'aire de la **cardioïde**

Calculer le périmètre de la **cardioïde**

## Exercice 12

Soit la forme différentielle :

$$\omega(x, y) = ydx + aydy$$

Calculer l'intégrale curviligne  $\oint_{\Gamma} \omega$  le long du contour  $\Gamma$  limitant l'intersection des deux disques

$$x^2 + y^2 - 2x \leq 0$$

$$x^2 + y^2 - 2y \leq 0$$

:/swp55/temp/graphics/swp0000<sub>3</sub>.pdf

# Correction

## Exercice 1

Soit  $\omega = \frac{2x}{y}dx - \frac{x^2}{y^2}dy$  avec  $P(x, y) = \frac{2x}{y}$  et  $Q(x, y) = -\frac{x^2}{y^2}$

Ce qui donne :  $\frac{\partial P(x, y)}{\partial y} = -\frac{2x}{y^2}$  et  $\frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} = -\frac{2x}{y^2}$

La forme différentielle est donc une forme fermée

Comme  $\Omega = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 ; y > 0\}$  est un domaine simplement connexe

la forme différentielle est exacte.

Il existe alors une fonction  $f$  telle que :  $df = \frac{\partial f}{\partial x}dx + \frac{\partial f}{\partial y}dy = \omega$

Ce qui donne :  $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{2x}{y}$  et  $\frac{\partial f}{\partial y} = -\frac{x^2}{y^2}$

$$\Rightarrow f(x, y) = \frac{x^2}{y} + C(y) \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y} = -\frac{x^2}{y^2} + C'(y) = -\frac{x^2}{y^2}$$

$$\Rightarrow C'(y) = 0 ; \text{ donc : } f(x, y) = \frac{x^2}{y} + C$$

## Exercice 2

Soit le champ de vecteurs  $\overrightarrow{V(x, y, z)} = \left( \frac{1}{(y+z)}, \frac{(z+y)}{(y+z)^2}, -\frac{(x+y)}{(y+z)^2} \right)$

Calcul de  $\overrightarrow{\text{Rot } V}$

$$\overrightarrow{\text{Rot } V} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{1}{y+z} & \frac{(z-x)}{(y+z)^2} & -\frac{(x+y)}{(y+z)^2} \end{vmatrix} = \vec{0}$$

La forme est fermée,  $E$  étant simplement connexe  $\Rightarrow$

la forme est exacte, elle admet une primitive  $f$  telle que

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y, z) = \frac{1}{y+z} \Rightarrow f(x, y, z) = \frac{x}{y+z} + C(y, z)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial y}(x, y, z) = -\frac{x}{(y+z)^2} + \frac{\partial C}{\partial y}(y, z) = \frac{(z-x)}{(y+z)^2}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial C}{\partial y}(y, z) = \frac{z}{(y+z)^2}$$

$$\Rightarrow C(y, z) = -\frac{z}{y+z} + K(z)$$



$$\begin{aligned}
f(x, y, z) &= \frac{x - z}{y + z} + K(z) \\
\implies \frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) &= -\frac{x + y}{(y + z)^2} + K'(z) = -\frac{(x + y)}{(y + z)^2} \\
\implies K'(z) = 0 &\implies K(z) = C.
\end{aligned}$$

Finalemment, on a :  $f(x, y, z) = \frac{x - z}{y + z} + C$

### Exercice 3

Si  $\omega = \frac{2xy}{(1 + x^2)^2} \mathbf{dx} + \mathbf{f(x)dy}$  est une forme exacte, on a :

$$\begin{aligned}
\frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{2xy}{(1 + x^2)^2} \right) &= \frac{2x}{(1 + x^2)^2} = \mathbf{f'(x)} \implies \mathbf{f(x)} = \int \frac{2x dx}{(1 + x^2)^2} \\
\implies \mathbf{f(x)} &= -\frac{1}{1 + x^2} + C, \text{ comme } \mathbf{f(0)} = \mathbf{0} \implies \mathbf{C} = \mathbf{1}
\end{aligned}$$

Ce qui donne comme solution finale :  $\mathbf{f(x)} = \frac{x^2}{1 + x^2}$

### Exercice 4

On donne la forme différentielle

$$\mu(x) \omega(x, y) = \mu(x) (x^2 + y^2 + 2x) dx + 2y\mu(x) dy$$

$\mu(x) \omega(x, y)$  est un forme différentielle exacte

donc :

$$\frac{\partial}{\partial y} (\mu(x) (x^2 + y^2 + 2x)) = \frac{\partial}{\partial x} 2y\mu(x)$$

$$2y\mu(x) = 2y\mu'(x) \implies \mu(x) = \mu'(x) \implies$$

$$\boxed{\mu(x) = ke^x}$$

$$\text{d'où : } \boxed{\mu(x) \omega(x, y) = e^x (x^2 + y^2 + 2x) dx + 2y e^x dy}$$

La forme différentielle  $\mu(x) \omega(x, y)$  admet ainsi une primitive  $f(x, y)$

ce qui donne :

$$\begin{aligned}\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) &= e^x (x^2 + y^2 + 2x) \\ \frac{\partial f}{\partial y}(x, y) &= 2y e^x\end{aligned}$$

On commence par intégrer la deuxième égalité :  $f(x, y) = y^2 e^x + C(x)$

En calculant la dérivée partielle de  $f(x, y)$  par rapport à la variable  $x$

on obtient :

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = y^2 e^x + C'(x) = e^x (x^2 + y^2 + 2x)$$

Ce qui donne :  $C'(x) = e^x (x^2 + 2x) \implies C(x) = x^2 e^x + k$

Finalement :  $f(x, y) = (x^2 + y^2) e^x + k$

## Exercice 5

$$\vec{V}(x, y, z) = ((1 + x^2) \varphi(x), -2xy\varphi(x), -z)$$

Calcul de  $\overrightarrow{\text{Rot } \vec{V}}$

$$\begin{aligned}\overrightarrow{\text{Rot } \vec{V}} &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ (1 + x^2) \varphi(x) & -2xy\varphi(x) & -z \end{vmatrix} \\ &= 0 \vec{i} + 0 \vec{j} + (-2y\varphi(x) - 2xy\varphi'(x)) \vec{k}\end{aligned}$$

Pour que le champ de vecteur  $\vec{V}$  dérive d'une potentiel, on doit avoir :

$$\begin{aligned}\overrightarrow{\text{Rot } \vec{V}} &= (-2y\varphi(x) - 2xy\varphi'(x)) \vec{k} = 0 \implies \varphi(x) + x\varphi'(x) = 0 \\ \implies \frac{\varphi'(x)}{\varphi(x)} &= -\frac{1}{x} \implies \ln(\varphi(x)) = -\ln(x) = \ln\left(\frac{1}{x}\right) \implies \varphi(x) = \frac{1}{x}\end{aligned}$$

Ce qui donne :  $\vec{V}(x, y, z) = \left(\frac{1 + x^2}{x}, -2y, -z\right)$

**Calcul de la fonction "potentielle" :**

Soit  $f = f(x, y, z)$  telle que

$$\overrightarrow{\text{grad } f(x, y, z)} = \vec{V}(x, y, z)$$

On a alors :  $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1+x^2}{x}$ ,  $\frac{\partial f}{\partial y} = -2y$ ,  $\frac{\partial f}{\partial z} = -z$

$$\implies f(x, y, z) = -\frac{z^2}{2} + C(x, y)$$

$$\implies \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial C}{\partial y}(x, y) = -2y \implies f(x, y, z) = -\frac{z^2}{2} - y^2 + k(x)$$

$$\implies \frac{\partial f}{\partial x} = k'(x) = \frac{1+x^2}{x} \implies f(x, y, z) = \ln x + \frac{x^2}{2} - \frac{z^2}{2} - y^2 + C$$

## Exercice 6

Avec  $f(z)$  comme facteur intégrant, le champ de vecteur :

$$\vec{V}(x, y, z) = (2xzf(z), -2yzf(z), -(x^2 - y^2)f(z))$$

doit être irrotationnel

$$\overrightarrow{\text{Rot } \vec{V}} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 2xzf(z) & -2yzf(z) & -(x^2 - y^2)f(z) \end{vmatrix}$$

$$\overrightarrow{\text{Rot } \vec{V}} = (4yf(z) + 2yzf'(z))\vec{i} + (4xf(z) + 2xzf'(z))\vec{j} + 0\vec{k} = \vec{0}$$

On a alors :  $2f(z) + zf'(z) = 0 \implies \frac{f'(z)}{f(z)} = -\frac{2}{z} \implies f(z) = \frac{1}{z^2}$

## Exercice 7.-

$$\begin{aligned} \varphi \vec{V} = (\varphi P, \varphi Q, \varphi R) &\implies \text{div}(\varphi \vec{V}) = \frac{\partial \varphi P}{\partial x} + \frac{\partial \varphi Q}{\partial y} + \frac{\partial \varphi R}{\partial z} \\ &= \varphi \frac{\partial P}{\partial x} + P \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \varphi \frac{\partial Q}{\partial y} + Q \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \varphi \frac{\partial R}{\partial z} + R \frac{\partial \varphi}{\partial z} \\ &= \left( \varphi \frac{\partial P}{\partial x} + \varphi \frac{\partial Q}{\partial y} + \varphi \frac{\partial R}{\partial z} \right) + \left( P \frac{\partial \varphi}{\partial x} + Q \frac{\partial \varphi}{\partial y} + R \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \\ &= \varphi \text{div}(\vec{V}) + \overrightarrow{\text{grad } \varphi} \cdot \vec{V} \end{aligned}$$

$$\overrightarrow{\text{Rot } \varphi \vec{V}} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \varphi P & \varphi Q & \varphi R \end{vmatrix}$$

$$= \left( \frac{\partial \varphi R}{\partial y} - \frac{\partial \varphi Q}{\partial z} \right) \vec{i} + \left( \frac{\partial \varphi P}{\partial z} - \frac{\partial \varphi R}{\partial x} \right) \vec{j} + \left( \frac{\partial \varphi Q}{\partial x} - \frac{\partial \varphi P}{\partial y} \right) \vec{k}$$

$$\begin{aligned}
&= \varphi \left[ \left( \frac{\partial R}{\partial y} - \frac{\partial Q}{\partial z} \right) \vec{i} + \left( \frac{\partial P}{\partial z} - \frac{\partial R}{\partial x} \right) \vec{j} + \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \vec{k} \right] + \\
&\quad \left( R \frac{\partial \varphi}{\partial y} - Q \frac{\partial \varphi}{\partial z} \right) \vec{i} + \left( P \frac{\partial \varphi}{\partial z} - R \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right) \vec{j} + \left( Q \frac{\partial \varphi}{\partial x} - P \frac{\partial \varphi}{\partial y} \right) \vec{k} \\
&= \varphi \cdot \text{Rot}(\vec{V}) + \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial \varphi}{\partial x} & \frac{\partial \varphi}{\partial y} & \frac{\partial \varphi}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = \varphi \cdot \text{Rot}(\vec{V}) + \overrightarrow{\text{grad } \varphi} \wedge \vec{V}.
\end{aligned}$$

## Exercice 8

L'équation du cercle s'écrit comme suit

$$(x-1)^2 + y^2 = 1$$

ce qui donne la paramétrisation suivante

$$x = \cos \theta + 1, \quad y = \sin \theta$$

$$\begin{aligned}
\mathbf{I} &= \oint_C y^2 dx + x^2 dy = \int_0^{2\pi} [\sin^2 \theta (-\sin \theta) + (\cos \theta + 1)^2 \cos \theta] d\theta \\
&= \int_0^{2\pi} (\cos^3 \theta - \sin^3 \theta + 2 \cos^2 \theta + \cos \theta) d\theta
\end{aligned}$$

pour calculer cette intégrale, on utilise la linéarisation

$$\text{de : } \cos^3 \theta = \frac{\cos 3\theta + 3 \cos \theta}{4}, \quad \sin^3 \theta = \frac{3 \sin \theta - \sin 3\theta}{4}$$

on obtient alors !

$$\begin{aligned}
\mathbf{I} &= \int_0^{2\pi} \left( \frac{\cos 3\theta + 3 \cos \theta}{4} - \frac{3 \sin \theta - \sin 3\theta}{4} + 1 + \cos 2\theta + \cos \theta \right) d\theta \\
\mathbf{I} &= \left[ \frac{\sin 3\theta}{12} + \frac{3 \sin \theta}{4} + \frac{3 \cos \theta}{4} + \frac{\cos 3\theta}{12} + \theta + \frac{\sin 2\theta}{2} + \sin \theta \right]_0^{2\pi} \\
&= 2\pi
\end{aligned}$$

## Exercice 9

$$\mathbf{I} = \oint_C \frac{-y dx + x dy}{x^2 + y^2}, \quad \text{on pose } x = r \cos t, \quad y = r \sin t$$

$$\text{d'où : } \mathbf{I} = \int_0^{2\pi} \frac{r^2 \sin^2 t + r^2 \cos^2 t}{r^2} dt = \int_0^{2\pi} dt = 2\pi$$

Le chemin d'intégration est fermé, l'intégrale curviligne n'est pas nulle

la forme différentielle :  $\omega = \frac{-ydx + xdy}{x^2 + y^2}$  n'est pas alors **exacte**.

$$\text{Posons : } P(x, y) = \frac{-y}{x^2 + y^2} \implies \frac{\partial P}{\partial y} = \frac{-(x^2 + y^2) + 2y^2}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$Q(x, y) = \frac{x}{x^2 + y^2} \implies \frac{\partial Q}{\partial x} = \frac{(x^2 + y^2) - 2x^2}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

$\frac{\partial P}{\partial y} = \frac{\partial Q}{\partial x}$ , la forme est seulement fermée, car le domaine

$\mathbb{R}^2 - \{0, 0\}$  n'est pas **simplement connexe**

## Exercice 10

$\omega = x^2 dx - xy dy$  le long du segment de droite  $OB$  avec  $O(0, 0)$  et  $B(1, 1)$

:/swp55/temp/graphics/swp0000\_4.pdf

Le segment  $OB$  a pour équation  $y = x$

$$\int_{OB} x^2 dx - xy dy = \int_0^1 (x^2 - x^2) dx = 0$$

Le long de l'arc de parabole  $x = y^2$ ,  $0 \leq x \leq 1$ , orienté

dans le sens des  $x$  croissants.

$$\int_{OB} x^2 dx - xy dy = \int_0^1 (2y^5 - y^3) dy = \frac{1}{12}$$

On a deux résultats différents car la forme n'est pas exacte, en effet

$$\text{si l'on pose } P(x, y) = x^2 \implies \frac{\partial P}{\partial y} = 0$$

$$Q(x, y) = -xy \implies \frac{\partial Q}{\partial x} = -y$$

On a ainsi :  $\frac{\partial P}{\partial y} \neq \frac{\partial Q}{\partial x}$ , la forme  $\omega$  n'est même pas fermée.

## Exercice 11

la forme différentielle  $\omega(x, y) = (x + y)dx + (x - y)dy$

est une forme exacte, elle admet une primitive  $f$  telle que

$$\frac{\partial f}{\partial x} = x + y \quad \text{et} \quad \frac{\partial f}{\partial y} = x - y$$

Ce qui donne :  $f(x, y) = \frac{x^2}{2} + xy + C(y)$

avec  $\frac{\partial f}{\partial y} = x + C'(y) = x - y \implies C'(y) = -y$

$$\implies C(y) = -\frac{y^2}{2} + k$$

Finalement :  $f(x, y) = \frac{x^2}{2} + xy - \frac{y^2}{2} + k$

$$\oint_{AB} \omega = [f(x, y)]_A^B = [f(x, y)]_{(2,0)}^{(0,0)} = -2$$

### Calcul de l'aire de la cardioïde

On utilise la formule donnant l'aire d'un secteur curviligne

en coordonnées polaires

$$\begin{aligned} S &= \frac{1}{2} \int_{\alpha}^{\beta} \rho^2(\theta) d\theta = \frac{1}{2} \left( 2 \int_0^{\pi} (1 + \cos \theta)^2 d\theta \right) \\ &= \int_0^{\pi} (1 + 2 \cos \theta + \cos^2 \theta) d\theta \\ &= \int_0^{\pi} \left( 1 + 2 \cos \theta + \frac{1 + \cos 2\theta}{2} \right) d\theta \\ &= \int_0^{\pi} \left( \frac{3}{2} + 2 \cos \theta + \frac{\cos 2\theta}{2} \right) d\theta \\ &= \left[ \frac{3}{2} \theta + 2 \sin \theta + \frac{\sin 2\theta}{4} \right]_0^{\pi} = \frac{3\pi}{2} \end{aligned}$$

### Calcul du périmètre de la cardioïde

Pour le périmètre, on a la formule suivante

$$\begin{aligned} P &= \int_{\alpha}^{\beta} \sqrt{\rho^2 + \rho'^2} d\theta = \int_0^{2\pi} \sqrt{(1 + \cos \theta)^2 + \sin^2 \theta} d\theta = \\ &= 2 \int_0^{\pi} \sqrt{1 + 2 \cos \theta + \cos^2 \theta + \sin^2 \theta} d\theta \\ &= 2 \int_0^{\pi} \sqrt{2 + 2 \cos \theta} d\theta \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= 2\sqrt{2} \int_0^{\pi} \sqrt{2 \cos^2 \frac{\theta}{2}} d\theta = 4 \int_0^{\pi} \left| \cos \frac{\theta}{2} \right| d\theta \\
&= 8 \left[ \sin \frac{\theta}{2} \right]_0^{\pi} = 8
\end{aligned}$$

## Exercice 12

:/swp55/temp/graphics/swp0000<sub>5</sub>.pdf

Le contour d'intégration

i) Utilisation de la formule de Green-Riemann

$$\oint P(x, y)dx + Q(x, y)dy = \iint_D \left( \frac{\partial Q(x, y)}{\partial x} - \frac{\partial P(x, y)}{\partial y} \right) dx dy$$

$$\mathbf{I} = \oint \mathbf{y}d\mathbf{x} + \mathbf{a}ydy = - \iint_D dx dy$$

Pour trouver la solution, il suffit alors de connaître l'aire de  $D$

et l'aire de  $D$  est égale à deux fois la différence entre l'aire du quart de cercle de rayon 1 ( $S_1 = \frac{\pi}{4}$ ) et l'aire du triangle rectangle isocèle ( $S_2 = \frac{1}{2}$ )

$$\text{Aire}(D) = 2\left(\frac{\pi}{4} - \frac{1}{2}\right) = \frac{\pi}{2} - 1$$

Finalement, on a :

$$\mathbf{I} = \oint \mathbf{y}d\mathbf{x} + \mathbf{a}ydy = \mathbf{1} - \frac{\pi}{2}$$

ii) Calcul direct :

On commente par la paramétrisation des deux cercles

$$x^2 + y^2 - 2x = 0 \implies (x - 1)^2 + y^2 = 1 \implies x = \cos \theta + 1, y = \sin \theta$$

$$x^2 + y^2 - 2y = 0 \implies x^2 + (y - 1)^2 = 1 \implies x = \cos \theta, y = \sin \theta + 1$$

Lorsque l'on fait un tel changement de variables, il faut

faire attention aux bornes d'intégration

$$\begin{aligned} \oint_{\Gamma} \mathbf{y}d\mathbf{x} + a\mathbf{y}d\mathbf{y} &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^0 ((\sin \theta + 1)(-\sin \theta) + a(\sin \theta + 1)\cos \theta) d\theta \\ &\quad + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} (\sin \theta(-\sin \theta) + a\sin \theta \cos \theta) dt \\ &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^0 (-\sin^2 \theta + a\sin \theta \cos \theta - \sin \theta + a\cos \theta) d\theta \\ &\quad + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} (-\sin^2 t + a\sin t \cos t) dt \\ &= \int_{-\frac{\pi}{2}}^0 \frac{\cos 2\theta + a\sin 2\theta - 1}{2} + a\cos \theta - \sin \theta d\theta + \int_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \left( \frac{\cos 2\theta + a\sin 2\theta - 1}{2} \right) d\theta \\ &= \left[ \frac{\sin 2\theta - a\cos 2\theta - 2\theta}{4} + a\sin \theta + \cos \theta \right]_{-\frac{\pi}{2}}^0 \\ &\quad + \left[ \frac{\sin 2t - a\cos 2t - 2t}{4} \right]_{\frac{\pi}{2}}^{\pi} \\ &= \left( -\frac{a}{4} + 1 - \left( \frac{a + \pi}{4} - a \right) \right) + \left( \frac{-a - 2\pi}{4} - \left( \frac{a - \pi}{4} \right) \right) \\ &= \left( 1 + \frac{a}{2} - \frac{\pi}{4} \right) + \left( -\frac{a}{2} - \frac{\pi}{4} \right) = 1 - \frac{\pi}{2} \end{aligned}$$

iii) On décompose la forme différentielle comme suit :  $\omega = \omega_1 + \omega_2$

avec :  $\omega_1 = ydx$ ,  $\omega_2 = aydy$



on remarque que la forme  $\omega_2$  est une forme différentielle exacte  $\implies$

$$\oint_{\Gamma} \omega_2 = 0$$

$$\text{d'où : } \oint_{\Gamma} ydx + aydy = \oint_{\Gamma} ydx = -\text{aireD} = 1 - \frac{\pi}{2}.$$

**0.0.1**