

Série d'exercices N° 2

Dynamique du point matériel

Exercice N° 01 (en présence)

Un corps de masse $m = 0.80 \text{ kg}$ se trouve sur un plan incliné d'un angle $\alpha = 30^\circ$.

- Quelle force doit-on appliquer sur le corps pour qu'il se déplace :
- a) Vers le haut
- b) Vers le bas

On suppose dans les deux cas que le corps se déplace à un mouvement uniforme puis à une accélération de 0.10 m/s^2 . On donne $\mu_g = 0,3$.

Exercice 1 : solution

- a) Déplacement vers le haut (mouvement uniforme).

$$\sum_i \vec{F}_i = \vec{0}$$

$$\vec{F} + \vec{P} + \vec{C} = \vec{0}$$

En projetant sur les axes

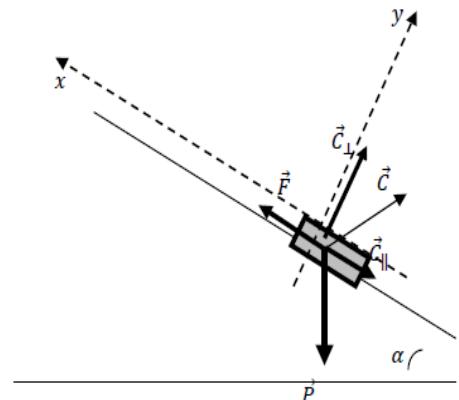
$$\begin{cases} ox: F = C_{\parallel} + P \cdot \sin\alpha \\ oy: C_{\perp} = P \cos\alpha \end{cases}$$

$$C_{\parallel} = \mu_g C_{\perp}$$

$$\Rightarrow F = \mu_g C_{\perp} + P \sin\alpha$$

$$\Rightarrow F = \mu_g P \cos\alpha + P \sin\alpha$$

$$F = mg(\mu_g \cos\alpha + \sin\alpha)$$



Déplacement vers le haut (mouvement uniformément varié).

$$\sum_i \vec{F}_i = m\vec{a} \Rightarrow \vec{F} + \vec{P} + \vec{C} = m\vec{a}$$

En projetant sur les axes

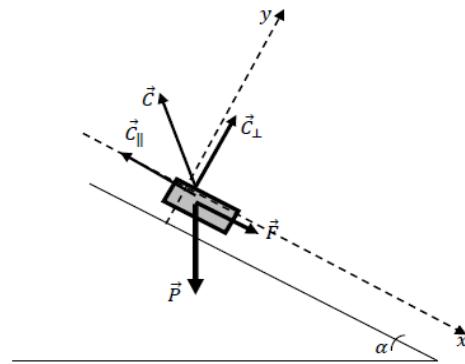
$$\begin{cases} ox: F - C_{\parallel} - P \cdot \sin\alpha = ma \\ oy: C_{\perp} = P \cos\alpha = mg \cos\alpha \end{cases} \Rightarrow F = C_{\parallel} + mg \cdot \sin\alpha + ma$$

$$\Rightarrow F = m(a + \mu_g g \cdot \cos\alpha + g \sin\alpha)$$

$$\Rightarrow F = m[a + g(\mu_g \cos\alpha + \sin\alpha)]$$

A.N : $F=5.95 \text{ N}$ pour $a=0$;
 $F=6.03 \text{ N}$ pour $a=0.10 \text{ m/s}^2$

Déplacement vers le bas (les deux cas) :



$$\sum_i \vec{F}_i = m\vec{a} \Rightarrow \vec{F} + \vec{P} + \vec{C} = m\vec{a}$$

En projetant sur les axes

$$\begin{cases} ox: F + P \cdot \sin\alpha - C_{\parallel} = ma \\ oy: C_{\perp} = P \cos\alpha = mg \cos\alpha \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} F = ma + C_{\parallel} - P \cdot \sin\alpha \\ C_{\parallel} = \mu_g C_{\perp} = \mu_g mg \cos\alpha \end{cases}$$

$$\Rightarrow F = m[a + g(\mu_g \cdot \cos\alpha - \sin\alpha)]$$

Pour le mouvement uniforme, $a=0$

$$F = mg[\mu_g \cdot \cos\alpha - \sin\alpha]$$

A.N : $F = -1,88N$ pour $a=0$

$F = -1,8N$ pour $a = 0,1$ On note que le signe (-) indique que notre choix de la force est dans le sens contraire. (vérifié pour $a = 2,5m/s^2$)

Exercice N° 02 (à distance)

Un objet de 2 kg est lancé sur un plancher horizontal avec une vitesse de 10 m/s, s'arrête en 5s.

- Dessiner les forces agissantes sur l'objet en respectant leurs modules et leurs directions.

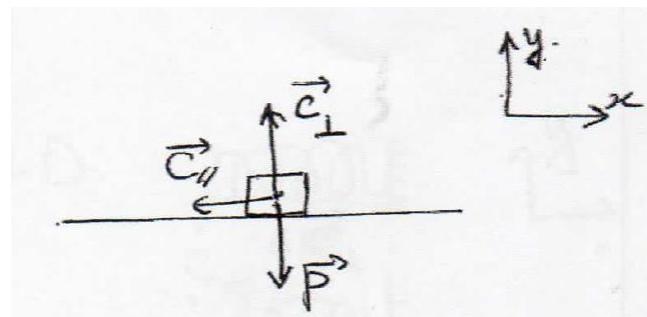
Solution exercice N°2 :

$$m = 2kg$$

$$V_i = 10 \frac{m}{s}$$

$$V_f = 0 \frac{m}{s}$$

$$t = 5sec$$



Par l'application du principe fondamental de dynamique :

$$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a} \Rightarrow \vec{P} + \vec{C} = m\vec{a}$$

Par projection

$$\begin{cases} Ox: -C_{||} = ma = m \frac{\Delta V}{\Delta t} = 2N \\ Oy: C_{\perp} - P = 0 \Rightarrow C_{\perp} = P = 20N \end{cases}$$

Exercice N° 03 (en présence) :

Un mobile M de masse m, glisse sans frottements sur un plan incliné faisant un angle $\alpha = 20^\circ$ avec l'horizontale.

- a- En absence des frottements, la réaction du plan incliné existe-t-elle ?
- b- Si oui représenté la, et donner sa valeur en fonction de la masse m du mobile.
- c- déduire l'équation de mouvement de la balle en utilisant le principe fondamentale de la dynamique.
- d- Calculer l'accélération du mouvement.

Solution exercice N°3 :

:

- a- Oui en absence des frottements la réaction du plan incliné existe.
- b- Par l'application du principe fondamental de dynamique

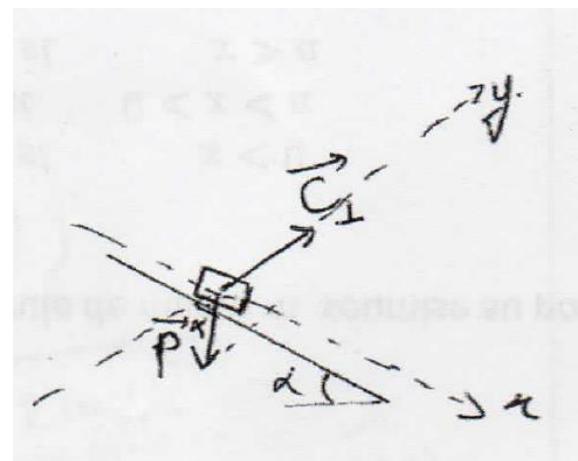
$$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a} = \vec{P} + \vec{C}$$

Par la projection sur Ox et Oy on a :

Projection

$$\begin{cases} Ox: mg\sin \alpha = ma \\ Oy: C_{\perp} - mg\cos \alpha = 0 \end{cases}$$

c- $mg\sin \alpha = ma \Rightarrow a = Cte$



Le mouvement est rectiligne uniformément varié
 L'équation du mouvement est :

$$x = \frac{1}{2}at^2 + vt + x_0$$

d- $a = g\sin \alpha$

Exercice N° 04 (en présence) :

Une masse ponctuelle (**m**) suit une trajectoire **ABCD** (Fig.1). Part du point **A** sans vitesse initiale, suit sans frottement, la partie **AB**, qui est un quart de cercle de centre **O**, de rayon **R**. Puis atteint au point **C** un ressort fixé au point **D**, de longueur au repos **l₀** et de raideur **K**.

- Quelle est sa vitesse en un point M quelconque de **AB** en déduire sa vitesse au point **B**.
- Quelle est la condition sur μ pour que la masse s'arrête au point **C**
- Que sera sa vitesse au point **C** si $BC = 2R$ rectiligne est rugueux de coefficient μ
- Que sera sa vitesse au point **C** si $\mu = 0$?
- Quelle est la déformation maximale (x_{\max}) du ressort ? (on prend $\mu = 0$).

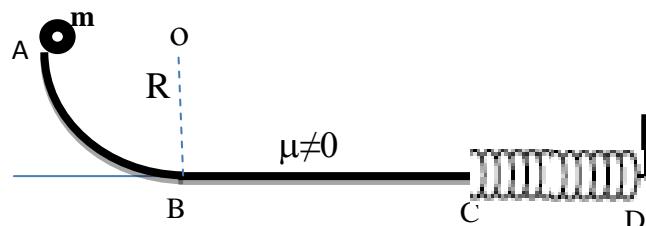


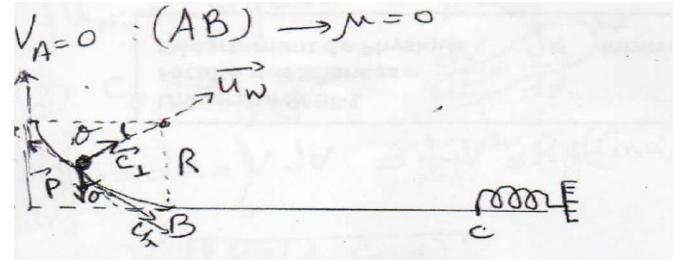
Fig.1

Solution exercice N° 04 :

- 1) L'expression de la vitesse en un point M quelconque de **AB** ($\mu = 0$) ;

Par l'application du 2^{ème} loi de Newton :

$$\text{Projection} \left\{ \begin{array}{l} \vec{F}_{ext} = m\vec{a} = \vec{P} + \vec{C} \\ \vec{U}_T: mg\cos\theta = ma_T = m \frac{dV}{dt} \\ \vec{U}_N: C_\perp - mgsin\theta = ma_N = m \frac{V^2}{R} \end{array} \right.$$



$$\Rightarrow g\cos\theta = a_T = \frac{dV}{dt} = \frac{dV}{d\theta} \frac{d\theta}{dt} = w \frac{dV}{d\theta}$$

$$\Rightarrow g\cos\theta = w \frac{dV}{d\theta} = \frac{V dV}{R d\theta}$$

Tel que : $V = RW$

$$\Rightarrow Rg\cos\theta d\theta = V dV$$

$$\Rightarrow \int_0^\theta Rg\cos\theta d\theta = \int_0^V V dV$$

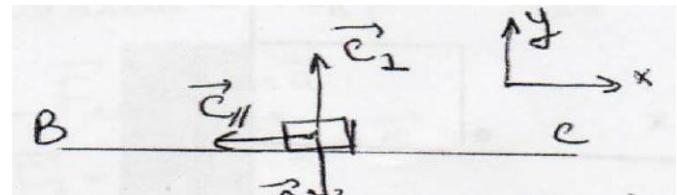
$$\Rightarrow Rgsin\theta = \frac{1}{2}V^2$$

$$\Rightarrow V_M = \sqrt{2Rgsin\theta}$$

- 2) La vitesse au point B :

$$\text{au point B, } \theta = \frac{\pi}{2} \Rightarrow V_B = \sqrt{2Rg},$$

- 3) La partie BC $\mu \neq 0$, la condition sur μ pour que la masse s'arrête au point C



$$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a} = \vec{P} + \vec{C}_\perp + \vec{C}_\parallel = m\vec{a}$$

Par la projection $\begin{cases} Ox: -C_\parallel = ma \\ Oy: C_\perp - mg = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -C_\parallel = m \frac{V_c^2 - V_B^2}{2BC} \\ C_\perp = mg \end{cases}$

$$\text{On a } \nabla c = 0 \text{ et } C_\parallel = \mu C_\perp \quad \Rightarrow \quad -\mu C_\perp = m \frac{-V_B^2}{2BC} \quad \Rightarrow \quad -\mu g = \frac{-V_B^2}{2BC} = \frac{-2Rg}{2BC}$$

$$\Rightarrow -\mu g = \frac{-2Rg}{2BC} \quad \Rightarrow \quad \mu = \frac{R}{BC}$$

4) $BC = 2R$ est rigoureux de coefficient de frottement $\mu \neq 0$

$$\text{On a : } -C_\parallel = -\mu mg = m \frac{V_c^2 - V_B^2}{2BC} = m \frac{V_c^2 - 2Rg}{4R}$$

$$-\mu g = \frac{V_c^2 - 2Rg}{4R}$$

$$V_c^2 = -4R\mu g + 2Rg \Rightarrow V_c^2 = 2Rg(1 - 2\mu)$$

$$\Rightarrow V_c = \sqrt{2Rg(1 - 2\mu)}$$

5) La partie CD :

$$\text{Si } \mu = 0 ; V_c = \sqrt{2Rg}$$

Par l'application de la 2^{ème} loi de Newton

$$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a} = \vec{P} + \vec{C}_\perp + \vec{T} = m\vec{a}$$

Par la projection $\begin{cases} Ox: -T = ma \\ Oy: C_\perp - mg = 0 \end{cases}$

$$\Rightarrow -T = -Kx = m\ddot{x}$$

Équation différentielle de deuxième ordre ;

$$\ddot{x} + \frac{K}{m}x = 0$$

Sa solution est une équation d'un mouvement harmonique

$$x(t) = x_{max} \sin(wt + \varphi) \rightarrow \dot{x}(t) = x_{max} w \cos(wt + \varphi)$$

$$\text{à } t = 0 \quad \begin{cases} V_0 = V_c \\ x = 0 \end{cases} \Rightarrow \varphi = 0 \text{ et } x_{max} = \frac{V_c}{w} = \frac{\sqrt{2Rg}}{\sqrt{\frac{K}{m}}}$$

$$x_{max} = \sqrt{\frac{2Rgm}{K}} \quad / \quad w^2 = \frac{K}{m}$$

