

Série d'exercices N°2

Dualité conique

Exercice 1 Etant données une matrice $a_i \in \mathbb{E}, i = 1, \dots, m, b_i \in \mathbb{R}, i = 1, \dots, m$ et $c \in \mathbb{R}^n$, un programme linéaire conique primal (PLC) sous forme standard est défini comme suit :

$$(\mathcal{P}) \quad p^* = \min_{x \in K} c \bullet x : a_i \bullet x = b_i, i = 1, \dots, m, \quad (\text{SOCP})$$

où K est un cône convexe fermé d'un espace vectoriel Euclidien \mathbb{E} muni d'un produit scalaire noté par $x \bullet y$.

1. Montrer que son dual au sens de Lagrange est donné par :

$$(\mathcal{D}) \quad d^* = \max_{y \in \mathbb{R}^m} b^T y : c - \sum_{i=1}^m y_i a_i \in K^*,$$

où K^* est le cône dual de K .

Applications : cas des programmes linéaires coniques spéciaux.

2. Si $K = \mathbb{R}_+^n$, est l'orthant positif de $\mathbb{E} = \mathbb{R}^n$ muni du produit scalaire usuel $x \bullet y = x^T y$, alors dans ce cas $K = K^*$. Déduire le programme linéaire primal et son dual.

3. Si $K = \mathbb{S}_+^n$, est le cône des matrices symétriques semi-définies positives de $\mathbb{E} = \mathbb{S}^n$ muni d'un produit scalaire trace $X \bullet Y = \text{Tr}(XY)$. Déduire le pair de la programmation semidéfinie.

4. Même travail pour le cas du cône de Lorentz i.e., $K = \mathcal{L}^{n+1}$.

Exercice 2 (Dualité conique)

1- Donner les théorèmes de dualité faible et forte pour un PLC. Citer les conditions de solvabilité de PLC.

2- Supposons que la condition de dualité forte d'un PLC est satisfaite. Donner donc le système des conditions d'optimalité qui caractérisent une solution optimale primale (\mathcal{P}) et duale (\mathcal{D}) du programme PLC.

3- Application de (2) à la programmation linéaire (PL), semi-définie (PSD) et de Lorentz (PCDO).

Exercice 3 Considérons le problème PSD primal suivant :

$$(\mathcal{P}) : p^* = \min \text{Tr}(CX) \text{ sujet à : } \text{Tr}(A_i X) = b_i, i = 1, 2, X_i \succeq 0,$$

où

$$C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, A_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

1. Calculer le dual (\mathcal{D}) de (\mathcal{P}).

2. Montrer que les deux problèmes sont réalisables et bornés.

3. Montrer que $p^* = 0$ et $d^* = -1$.

4. Déduire que ce problème n'est pas solvable (dualité forte).

Exercice 4 Considérons le PCSO suivant :

$$(\mathcal{P}) : \quad p^* = \inf x_2 \text{ sujet à : } x_1 + x_3 - x_4 + x_5 = 0, \quad x_2 + x_4 = 1, \quad x \in \mathcal{L}^3 \times \mathcal{L}^2.$$

1. Montrer que (\mathcal{P}) n'est pas résoluble (solvable).
2. Représenter graphiquement la région de sa faisabilité.
3. Calculer le dual (\mathcal{D}) de (\mathcal{P}) .
4. Vérifier les conditions du théorème de dualité.
5. Décider si le dual problem \mathcal{D} est solvable. Si oui trouver la solution.
6. Trouver la valeur optimale du dual et primal problème. Conclure.

Exercice 5 Considérons l'ensemble \mathbb{K} dans \mathbb{R}^4 donné par :

$$\mathbb{K} = \{x \in \mathbb{R}^4 : x_1^2 + x_2^2 \leq x_3^2, \quad x_3, x_4 \geq 0\}.$$

- 1- Montrer que \mathbb{K} est un cône propre auto-duale.
- 2- Soit le problème primal linéaire conique sous forme standard :

$$(\mathcal{P}) \quad p^* = \min -x_1$$

$$s.c. \quad \begin{cases} x_1 + x_4 = 1 \\ x_2 + x_3 = 0 \\ x \in \mathbb{K}. \end{cases}$$

- a) Montrer que le problème \mathcal{P} est solvable.
- b) Calculer le duale \mathcal{D} de \mathcal{P} . Montrer \mathcal{D} est solvable.
- c) Dédurre.

Exercice 6 Considérons l'ensemble suivant :

$$\mathcal{L}_r^n = \left\{ x \in \mathbb{R}^n : 2x_1x_2 \geq \sum_{i=2}^n x_i^2, \quad x_1 \geq 0, x_2 \geq 0 \right\}$$

Montrer que \mathcal{L}_r^n est un cône propre auto-duale de \mathbb{R}^n . (Indication : considérons la transformation orthogonale suivante :

$$T_n = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \mathbf{0}_{\mathbb{R}^{n-2}} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \mathbf{0}_{\mathbb{R}^{n-2}} \\ \mathbf{0}_{\mathbb{R}^{n-2}} & \mathbf{0}_{\mathbb{R}^{n-2}} & I_{n-2} \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times n}$$

avec I_{n-2} désigne la matrice identité d'ordre $n-2$, et les zéros $\in \mathbf{0}_{\mathbb{R}^{n-2}}$ et on vérifie facilement que :

$$x \in \mathcal{L}^n \Leftrightarrow T_n x \in \mathcal{L}_r^n.$$

Exercice 7 Modélisation de quelques problèmes comme PCSO. Considérons le problème d'optimisation suivant :

$$(\mathcal{P}) \quad p^* = \min \|x\|_2 \quad s.à \quad Ax = b,$$

où $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$ et $x \in \mathbb{R}^n$.

1- Formuler le problème \mathcal{P} comme un programme conique de deuxième ordre \mathcal{PCSO} .

2- Donner son dual (\mathcal{D}).

3- Supposons que ce problème est soluble, donner donc les conditions d'optimalité. Exemple prenons :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad x \in \mathbb{R}^4.$$

Exercice 8 Considérons le problème d'optimisation quadratique sous contraintes quadratiques suivant :

$$\mathcal{PQC} : \quad p^* = \inf \frac{1}{2} x^T Q_0 x + c^T x + d \quad \text{subject to} : \quad \frac{1}{2} x^T Q_1 x + c_1^T x + d_1 \leq 0,$$

où toutes les matrices Q_0 et Q_1 sont symétriques et semi-définies ($Q_i \succeq 0, i = 0, 1$). En utilisant la décomposition de Cholesky,

$$Q_i = L_i L_i^T, i = 0, 1$$

on montre que \mathcal{PQC} est équivalent à \mathcal{PCSO} suivant :

$$\mathcal{PCSO} \quad p^* = \inf t_0 + c_0^T r + d_0, \quad \text{subject to} : t_1 + c_1^T r + d_1 = 0, (t_i, 1, L_i x) \in \mathcal{L}_r^{n_i+2}, \quad i = 0, 1.$$